






## LEGENDA DLA TABELI I:

<b>Obsługa danych RTK</b>	Możliwość wczytania danych GPS (potrzebnych do wygenerowania raportu RTK) z różnych plików, np. RW5, JXL..itd
<b>Wybór kolumn raportu</b>	Możliwość wyboru, jakie kolumny mają trafić do generowanego raportu
<b>Format wyjścia</b>	Szybki wybór formatu generowania raportu: HTML (przeglądarka), RTF (Word), TXT (tekstowy)
<b>Eksport współrzędnych pikiet</b>	Zapis współrzędnych pikiet do pliku przy generowaniu raportu (tekstowy TXT,CSV) lub inne mapowe: OSM, KML
<b>Obsługa geoid</b>	Możliwość przeliczeń z WGS84 do układu Kronsztad 86 lub Amsterdam (EVRF2007) – potrzebne przy modyfikacji pikiet
<b>Podgląd i edycja tabeli pikiet</b>	Możliwość podglądu, jakie pikiety zostały zaimportowane, jakie mają współrzędne i inne parametry – możliwość dowolnej zmiany danych. Dodatkowo weryfikacja poprawności współrzędnych uzyskanych z kontrolera. Także dodatkowy zestaw funkcji pozwalających na automatyzację – np. nadawania/zmiany numeracji punktów, kodów, opisów oraz innych danych.
<b>Import i raporty offsetów</b>	Import offsetów (domiarów ortogonalnych lub pktów na linii), wcięć liniowych i innych metod pośrednich, raportowanie na wydruku z możliwością włączenia punktów offsetowych do tabeli pomiarów
<b>Kontrola punktów osnowy i tycznych</b>	Osobna tabela z wykazem różnic pomiędzy punktami osnowy, a punktami zmierzonymi (w porównaniu do wymaganych przez wytyczne). Interfejs pozwalający na sprawdzenie różnic przed wygenerowaniem raportu.
<b>Tabela punktów bazowych</b>	Tabela zawierająca listę punktów bazowych i ich współrzędnych
<b>Korekta współrzędnych (Delta)</b>	Możliwość nadania korekty wysokości dla wynikowych współrzędnych (przydatne jeśli wyjście wsp. ma być w układzie Kronsztad 60 i jesteśmy w posiadaniu różnicy na wysokości w stosunku do układu Kronsztad 86)
<b>Moduł uśredniania</b>	Możliwość automatycznego uśredniania współrzędnych pikiet wg zadanych kryteriów (także kontrolnych)
<b>Korekta wysokości anten</b>	Możliwość wprowadzania korekt lub ustalania wysokości tyczki i anteny oraz wzajemnych przeliczeń (w module tabeli).
<b>Wystrój interfejsu</b>	Możliwość zmiany wyglądu interfejsu i dostosowania go do własnych upodobań

Uwaga 1: Ze względu na brak jednoznacznych procedur lub siatki przeliczeń na układ Kronsztad 60, realizacja wyjścia do tego układu musi być dokonywana ręcznie – przy określeniu różnicy uzyskanej z ośrodka geodezyjnego

## LEGENDA DLA TABELI II:

<b>Edycja i dodawanie offsetów i wcięć</b>	Możliwość utworzenia nowego wcięcia, a także edycji istniejącego z weryfikacją obliczeń i masowymi przeliczeniami wcięć
<b>Moduł skryptowy</b>	Umożliwia selektywny wybór lub modyfikację pikiet – na podstawie poleceń linii komend
<b>Wizualizacja mapy pikiet</b>	Wizualizacja pikiet na mapie poglądowej
<b>Szkice dla offsetów</b>	Możliwość wizualizacji i wydruku konstrukcji offsetów/wcięć dla wybranych zadań, także z prezentacją błędów Mp (jeśli moduł dokładnościowy jest aktywny)
<b>Obliczanie dokładności offsetów i uśrednień</b>	Możliwość obliczania dokładności Mp punktów wcinanych na podstawie dokładności punktów bazowych wcięcia oraz dokładności pomiarów liniowych i kątowych. Możliwość wykazania w tabeli uśrednionych dokładności Mp pojedynczych punktów oraz punktów uśrednionych.
<b>Obsługa wpasowanie poziomego (kalibracji)</b>	Zestaw funkcji umożliwiających import, tworzenie i edycję profili kalibracji wpasowania poziomego z użyciem metod Helmerta, Afinicznej, Rzutowej, z obsługą poprawek Hausbrandta. Dostępnych 14 wariantów metod +2 metody parametrowe do zapewnienia kompatybilności z Trimble
<b>Obsługa poprawek globalnych 1965 oraz ETRF89-2000</b>	Nowe układy odniesienia, umożliwiające transformację międzyukładową pomiędzy układami ETRF89 [osnowa] a ETRF2000 [GPS] (dla układów 1992 lub 2000), a także możliwość transformacji pomiędzy układem 1965 (matematycznym) i 1965 (empirycznym).
<b>Kalkulator offsetów</b>	Osobny moduł do wykonywania raportów lub sprawdzania obliczeń związanych z offsetami i wcięciami

<b>EDV2</b>		Oznaczenie <b>zaawansowanego modułu edycyjnego EDV2</b>
<b>MAP</b>		Oznaczenie <b>modułu mapowego</b>
<b>DOKŁ.</b>		Oznaczenie <b>modułu dokładnościowego</b>